

# Mon cahier de robotique

## Les défis avec le capteur de lumière



Nom : \_\_\_\_\_

Ces documents ont été élaborés par un comité d'enseignants de la commission scolaire de Saint-Hyacinthe composé de Mmes Alexandra Lussier et Mireille Bruneau sous la responsabilité de M. Claude Elmoznino, conseiller pédagogique.  
Source des images : LEGO Mindstorm Education.



Défi 1 ★★★★★

- Le robot avance
- Il arrête dès qu'il détecte une ligne noire.

J'ai réussi mon défi

Mes essais :          
1 2 3 4 5 6 7 8



Défi 2 ★★★★★

- Le robot avance.
- Lorsqu'il détecte une ligne foncée, il arrête une seconde.
- Il recule d'une rotation.
- Il fait demi-tour et arrête.

J'ai réussi mon défi

Mes essais :          
1 2 3 4 5 6 7 8



### Défi 3

- Le robot avance.
- Lorsqu'il détecte une ligne foncée, il recule jusqu'à ce que son capteur de contact soit heurté.
- Il arrête.

J'ai réussi mon défi

Mes essais :

1

2

3

4

5

6

7

8

Mise au point



### Défi 4 ★★★★★

- Le robot répète quatre fois :
- Il avance.
- Lorsqu'il détecte une ligne noire. Il arrête.
- Dès qu'il entend un signal sonore, il fait demi-tour et repart.
  
- Lorsque ses 4 fois sont terminées, il émet un son.

J'ai réussi mon défi

Mes essais :

<input type="checkbox"/>							
1	2	3	4	5	6	7	8



### Défi 5 ★★★★★

- Le robot suit une ligne noire à l'aide de son capteur de lumière.

J'ai réussi mon défi

Mes essais :

<input type="checkbox"/>							
1	2	3	4	5	6	7	8